



BRZI VODIČ KRATKE UPUTE БЪРЗ СПРАВОЧНИК QUICK GUIDE



HUSQVARNA CEORA™

A Pregled sistema

CEROA™ je robotska kosačica koja ima pogonsku jedinicu i reznu glavu. Šablon kretanja proizvoda je sistematski kako bi se efikasno kosile velike površine.

Za postavljanje virtuelnih granica pomoću tehnologije EPOS®, proizvod koristi satelite i podatke za korekciju za navigaciju.

Podaci za korekciju mogu se primiti kroz Husqvarna® oblak ili referentnu stanicu. Referentna stanica je opcioni dodatak koji možete koristiti ukoliko ne možete da se povežete na Husqvarna® oblak.

1. Sateliti za navigaciju
2. Satelitski signali
3. Husqvarna® Cloud
4. Referentna stanica
5. Podaci za korekciju
6. Stanica za punjenje
7. Virtuelna granica
8. Zabranjena zona
9. Radna površina
10. Mobilni uređaj
11. Tačka spajanja
12. Putanja za transport
13. Robotska kosačica
14. Mesto za održavanje

Za kompletnu instalaciju mape neophodne su radna površina i stanica za punjenje na mapi. Radna površina je površina gde proizvod može da radi i automatski kosi travu. Radna površina je određena virtuelnim granicama. Stanica za punjenje se može postaviti u okviru radne površine ili u blizini tako da je sa radnom površinom povezana putanjom za transport. Putanja za transport je naznačena putanja između tačke spajanja ispred stanice za punjenje i radne površine. Proizvod može da radi automatski na ovoj putanji, ali ne kosi travu. Mogu se napraviti zabranjene zone ako postoje oblasti gde proizvod ne sme raditi. Zabranjena zona je određena virtuelnim granicama. Mesto za održavanje je određeni položaj na kojem se proizvod može parkirati.

B Povezivanje

Husqvarna Fleet Services™ je digitalni alat za instaliranje, upravljanje i nadgledanje profesionalnih robotskih kosačica. Dostupan je na internetu i u mobilnoj aplikaciji, uz podršku za Bluetooth® tehnologiju i daljinsko upravljanje.

C Instalacija

Robotskoj kosačici je potrebno otvoreno nebo da bi mogla pouzdano raditi bez zaustavljanja.

1. Instalirajte aplikaciju Husqvarna Fleet Services™ na mobilni uređaj. Preuzmite aplikaciju iz prodavnice App Store ili Google play.
2. Postavljanje stanice za punjenje.
3. Prikačite reznu glavu na pogonsku jedinicu.
4. Uparite robotsku kosačicu sa aplikacijom i sledite uputstva.
5. Naznačite radnu površinu tako što ćete upravljati proizvodom udesno u režimu appDrive oko radne površine i dodati tačke na putanji u aplikaciji.
6. Naznačite zabranjene zone tako što ćete upravljati proizvodom ulevo u režimu appDrive oko zabranjene zone i dodati tačke na putanji u aplikaciji.
7. Naznačite putanju za transport tako što ćete početi u radnoj površini i upravljati proizvodom u režimu appDrive i dodati tačke na putanji u aplikaciji. Kada čuvate putanju za transport ona je povezana sa tačkom spajanja.
8. Naznačite mesto za održavanje i napravite putanju do stanice za punjenje. Započnite od mesta za održavanje i upravljajte proizvodom u režimu appDrive da biste dodali tačke na putanji na mapi u aplikaciji. Putanja stanice za punjenje je povezana sa tačkom spajanja kada se sačuva mesto za održavanje.
9. Koristite aplikaciju da prilagodite raspored i podešavanja robotske kosačice.

Za više informacija, pročitajte korisničko uputstvo za robotsku kosačicu

A Pregled sustava

CEROA™ je robotska kosilica za travu koja sadrži pogonsku jedinicu i režno kućište. Obrasci kretanja proizvoda sustavni su za učinkovito rezanje velikih područja.

Za instalaciju s virtualnom granicom uz pomoć EPOS® tehnologije proizvod za navigaciju primjenjuje satelite i podatke za ispravak.

Podaci za ispravak mogu se primiti putem Husqvarna® Cloud ili referentne stanice. Referentna stanica opcionalna je dodatna oprema koju možete upotrebljavati ako se ne možete povezati s Husqvarna® Cloud.

1. Navigacijski sateliti
2. Satelitski signali
3. Husqvarna® Cloud
4. Referentnu stanicu
5. Podaci za ispravak
6. Stanica za punjenje
7. Virtualna granica
8. Zabranjena zona
9. Radno područje
10. Mobilni uređaj
11. Mjesto pristajanja
12. Transportna staza
13. Robotska kosilica za travu
14. Mjesto održavanja

Za potpuno instaliranje karte potrebni su radno područje i stanica za punjenje. Radno područje je područje u kojem je moguć pogon proizvoda i automatska košnja trave. Radno područje određeno je virtualnim granicama. Stanicu za punjenje je moguće postaviti u radno područje ili u blizinu radnog područja, tako da je s njim povezan transportnom stazom. Transportna staza posebna je staza između mjesta pristajanja i radnog područja. Proizvod na toj stazi radi automatski, ali ne kosi travu. Ako postoje područja u kojima nije dopušten pogon proizvoda, moguće je izraditi zabranjene zone. Zabranjena zona određena je virtualnim granicama. Mjesto održavanja posebno je mjesto gdje je moguće parkirati proizvod.

B Povezivost

Husqvarna Fleet Services™ digitalni je alat za instalaciju, upravljanje i nadzor profesionalnih robotskih kosilica za travu. Dostupan je i na internetu i u mobilnoj aplikaciji, uz podršku za Bluetooth® tehnologiju i daljinsko upravljanje.

C Ugradnja

Za rad bez zaustavljanja robotska kosilica mora imati neometan pogled na nebo.

1. Instalirajte aplikaciju Husqvarna Fleet Services™ na mobilni uređaj. Aplikaciju preuzmite putem servisa App Store ili Google Play.
2. Instalirajte stanicu za punjenje.
3. Pričvrstite režno kućište na pogonsku jedinicu.
4. Uparite robotsku kosilicu s aplikacijom i slijedite upute.
5. Upravljaajući proizvodom s appDrive odredite radno područje okružujući ga u smjeru kazaljke na satu i dodavajući putne točke na kartu u aplikaciji.
6. Upravljaajući proizvodom s appDrive odredite zabranjene zone okružujući ih u smjeru suprotnom od kazaljke na satu i dodavajući putne točke na kartu u aplikaciji.
7. Odredite transportnu stazu tako da započnete rad u radnom području i upravljate proizvodom uz appDrive te na kartu u aplikaciji dodate putne točke. Prilikom spremanja transportne staze ona je povezana s mjestom pristajanja.
8. Odaberite mjesto održavanja i izradite stazu do stanice za punjenje. Započnite na mjestu održavanja i upravljajte proizvodom uz appDrive te na kartu u aplikaciji dodajte važna mjesta. Put do stanice za punjenje povezan je s mjestom pristajanja kad spremite mjesto održavanja.
9. U aplikaciji prilagodite raspored i postavke za robotsku kosilicu.

Više informacija potražite u korisničkom priručniku za robotsku kosilicu

А Преглед на системата

CEROA™ е косачка-робот за трева, която включва задвижващ модул и косилен апарат. Схемата на движение на продукта е систематична за ефективно косене на големи площи.

При инсталиране на виртуалните граници с EPOS® за навигация продуктът използва сателити и данни за корекция.

Данните за корекция могат да бъдат получени чрез облака Husqvarna® или базова станция. Базовата станция е допълнителна принадлежност, която можете да използвате, ако не можете да се свържете към облака Husqvarna®.

1. Навигационни сателити
2. Сателитни сигнали
3. Husqvarna® Cloud
4. Базова станция
5. Данни за корекция
6. Зареждаща станция
7. Виртуална граница
8. Зона, в която да не се навлиза
9. Работна зона
10. Мобилно устройство
11. Точка на зареждане
12. Транспортен път
13. Косачка робот
14. Точка на техническо обслужване

За цялостно инсталиране на картата са необходими работна площ и зареждаща станция. Работната площ е зона, в която продуктът може да работи и да коси тревата автоматично. Работната зона се определя от виртуални граници. Зареждащата станция може да бъде поставена в работната площ или близо до работната площ, като е свързана с него с транспортен път. Транспортният път е определен път между точката на зареждане и работната площ. Продуктът може да работи автоматично по този път, но не коси трева. Може да се създадат зони, в които да не се навлиза, ако има площи, в които продуктът не може да работи. Зоната, в която не може да се влиза, се определя от виртуални граници. Точката за техническо обслужване е определено място, където продуктът може да се паркира.

В Възможност за свързване

Husqvarna Fleet Services™ е цифровият инструмент за инсталиране, работа с и наблюдение на професионални косачки-роботи. Предлага се както в уеб, така и в мобилно приложение, с поддръжка на Bluetooth® технология и дистанционно управление.

С Инсталиране

Косачката робот се нуждае от безпрепятствен изглед към небето, за да може да работи надеждно без прекъсване.

1. Инсталирайте приложението Husqvarna Fleet Services™ на Вашето мобилно устройство. Изтеглете приложението от App Store или Google Play.
2. Инсталиране на зареждащата станция.
3. Закрепете косилния апарат към задвижващия модул.
4. Сдвоете косачката-робот с приложението и следвайте инструкциите.
5. Определете работната площ, като движите продукта по часовниковата стрелка с appDrive около работната площ и добавяте точки от маршрута на картата в приложението.
6. Определете зоните, в които да не се навлиза, като движите продукта обратно на часовниковата стрелка с appDrive около зоната, в която да не се навлиза, и добавяте точки от маршрута на картата в приложението.
7. Определете транспортния път, като започнете от работната площ, движите продукта с appDrive и добавяте точки от маршрута на картата в приложението. Когато записвате транспортния път, той е свързан с точката на зареждане.
8. Определете точката за техническо обслужване и създайте път до зареждащата станция. Започнете от точката за техническо обслужване и движете продукта с appDrive, за да добавите точки от маршрута на картата в приложението. Пътят до зареждащата станция е свързан с точката на зареждане, когато записвате точката за техническо обслужване.
9. Използвайте приложението, за да коригирате разписанието и настройките за косачката робот.

За повече информация прочетете ръководството на потребителя за косачката-робот.

QUICK GUIDE

en

A System overview

CEROA™ is a robotic lawn mower that contains a drive unit and a cutting deck. The movement pattern of the product is systematic to efficiently cut large areas.

For installation of virtual boundaries with EPOS®, the product uses satellites and correction data to navigate. The correction data can be received through the Husqvarna® Cloud or a reference station. The reference station is an optional accessory that you can use if you cannot connect to the Husqvarna® Cloud.

1. Navigation satellites
2. Satellite signals
3. Husqvarna® Cloud
4. Reference station
5. Correction data
6. Charging station
7. Virtual boundary
8. Stay-out zone
9. Work area
10. Mobile device
11. Docking point
12. Transport Path
13. Robotic lawn mower
14. Maintenance point

For a complete map installation a work area and a charging station are necessary. A work area is an area where the product can operate and cut grass automatically. A work area is specified by virtual boundaries. The charging station can be put in the work area or near the work area that is connected to it with a transport path. A transport path is a specified path between the docking point and a work area. The product can operate automatically in this path, but does not cut grass. Stay-out zones can be made if there are areas where the product is not allowed to operate. A stay-out zone is specified by virtual boundaries. A maintenance point is a specified position where the product can be parked at.

B Connectivity

Husqvarna Fleet Services™ is the digital tool to install, operate and monitor professional robotic lawn mowers. Available on both web and mobile app, with support for Bluetooth® technology and remote control.

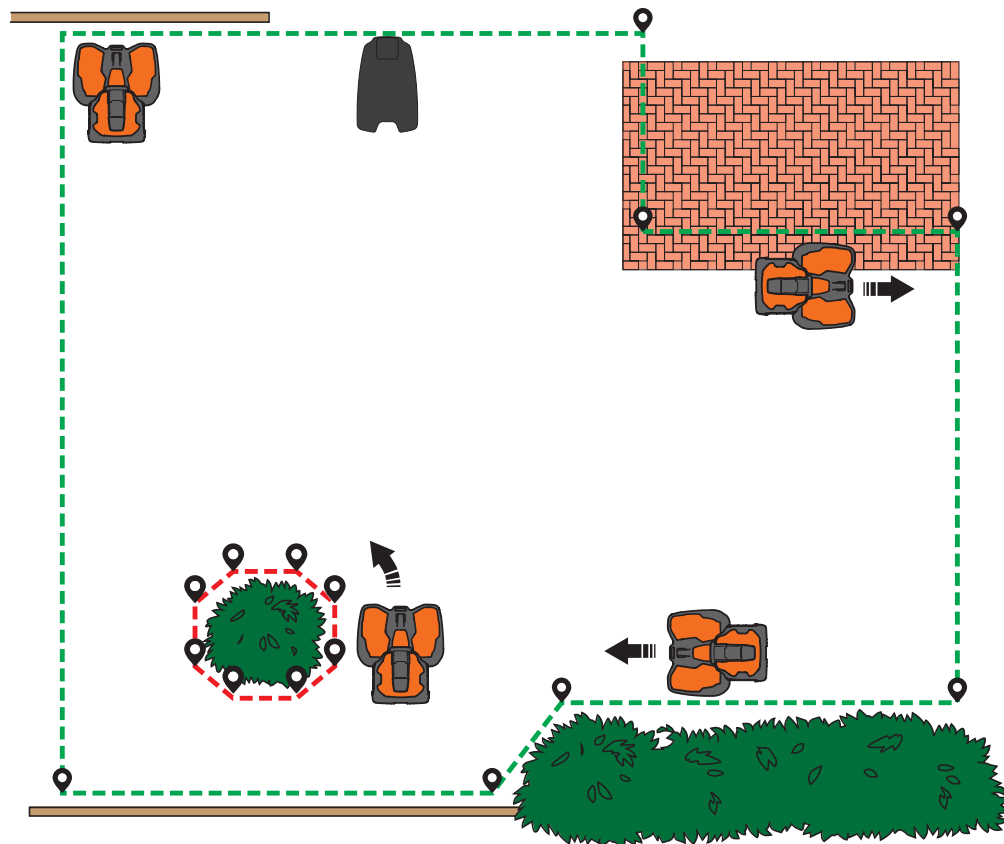
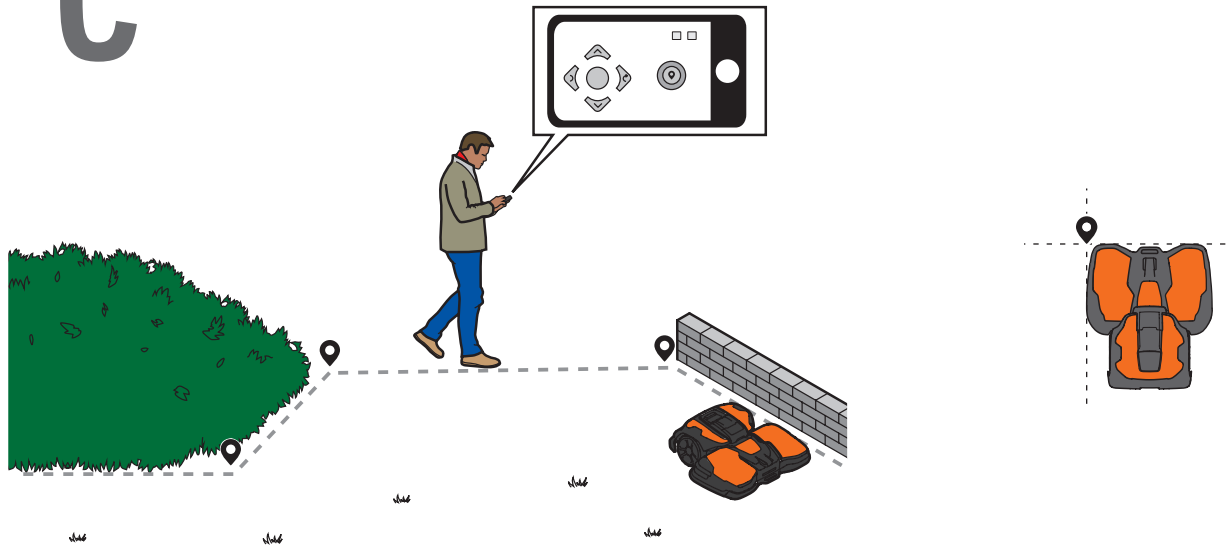
C Installation

The robotic lawn mower needs unimpeded sky view to be able to operate reliable without stops.

1. Install the Husqvarna Fleet Services™ app to your mobile device. Download the app from App Store or Google play.
2. Install the charging station.
3. Attach the cutting deck to the drive unit.
4. Pair the robotic lawn mower with the app and follow the instructions.
5. Specify the work area by operating the product clockwise with appDrive around the work area and adding waypoints on the map in the app.
6. Specify the stay-out zones by operating the product counterclockwise with appDrive around the stay out zone and adding waypoints on the map in the app.
7. Specify the transport path by starting in the work area and operate the product with appDrive and adding waypoints on the map in an app. When saving the transport path it is connected to the docking point.
8. Specify the maintenance point and make a path to the charging station. Start at the maintenance point and operate the product with appDrive to add waypoints on the map in the app. The path to the charging station is connected to the docking point when you save the maintenance point.
9. Use the app to adjust the schedule and the settings for the robotic lawn mower.

For more information, read the Operator's manual for the robotic lawn mower.

C



LED indikator statusa / LED indikator statusa / Светодиодни индикатори за състояние / LED status indicators

Robotska kosačica	Robotska kosilica za travu	Косачка робот	Robotic lawn mower
 Postojano zeleno svetlo U radu	Postojano zeleno svjetlo U pogonu	Зелена постоянна светлина Работи	Green constant light In operation
 Zeleno svetlo trepće Pauzirana	Zeleno trepćuće svjetlo Pauzirana	Зелена мигаща светлина В пауза	Green flashing light Paused
 Trepćuće crveno svetlo Greška	Crveno trepćuće svjetlo Pogreška	Червена мигаща светлина Грешка	Red flashing light Error
 Postojano žuto svetlo Zaustavljena	Postojano žuto svjetlo Zaustavljena	Жълта постоянна светлина Спряна	Yellow constant light Stopped
 Trepćuće žuto svetlo Čeka se na PIN kôd.	Žuto trepteće svjetlo Čekanje na PIN kod	Жълта мигаща светлина Изчакване на личен идентификационен номер	Yellow flashing light Waiting for PIN code
 Postojano plavo svetlo Parkiranje/povezivanje putem Bluetooth®-a	Postojano plavo svjetlo Parkiranje / povezana s Bluetooth®	Синя постоянна светлина Паркиране/свързана с Bluetooth®	Blue constant light Parking/Connected with Bluetooth®
 Trepćuće plavo svetlo Punjenje	Plavo trepćuće svjetlo Punjenje	Синя пулсираща светлина Зареждане	Blue pulsating light Charging
 Trepćuće plavo svetlo Parkirana / Aktivno uparivanje putem Bluetooth®-a	Plavo trepereće svjetlo Parkiranje / aktivno uparivanje s Bluetooth®	Синя мигаща светлина Паркирана/активно сдвояване с Bluetooth®	Blue flashing light Parked/Bluetooth® pairing active
 Postojano belo svetlo Režim appDrive	Postojano bijelo svjetlo Način rada s appDrive	Бяла постоянна светлина Режим appDrive	White constant light appDrive mode
 Trepćuće belo svetlo Isključivanje / U toku je instalacija firmvera	Bijelo trepćuće svjetlo Isključivanje/instaliranje ugrađenog softvera je u tijeku	Бяла пулсираща светлина Изключване/инсталирането на фърмуера продължава	White pulsating light Switching off/Firmware installation ongoing
 Trepćuće belo svetlo Potrebno je ažuriranje firmvera	Bijelo trepćuće svjetlo Nužno je ažurirati ugrađeni softver	Бяла мигаща светлина Необходима е актуализация на фърмуера	White flashing light Firmware update required

Stanica za punjenje	Stanica za punjenje	Зареждаща станция	Charging station
 Postojano zeleno svetlo Dobar signal stanice za punjenje	Postojano zeleno svjetlo Dobar signal stanice za punjenje	Зелена постоянна светлина Добър сигнал от зареждащата станция	Green constant light Good charging station signal
 Zeleno svetlo trepće Režim ECO	Zeleno trepćuće svjetlo ECO način rada	Зелена мигаща светлина Режим ECO	Green flashing light ECO mode
 Trepćuće crveno svetlo Greška u vezi sa antenom stanice za punjenje	Crveno trepćuće svjetlo Pogreška na anteni stanice za punjenje	Червена мигаща светлина Грешка в антената на зареждащата станция	Red flashing light Error in the charging station's antenna
 Postojano crveno svetlo Greška	Postojano crveno svjetlo Pogreška	Червена постоянна светлина Грешка	Red constant light Error

AUTOMOWER® IS A TRADEMARK OWNED BY HUSQVARNA AB. COPYRIGHT © 2026 HUSQVARNA. ALL RIGHTS RESERVED.
AUTOMOWER® JE TRGOVINSKA MARKA U VLASNIŠTVU KOMPANJE HUSQVARNA AB. COPYRIGHT © 2026 HUSQVARNA. SVA PRAVA ZADRŽANA.
AUTOMOWER® JE ZAŠTITNI ZNAK U VLASNIŠTVU TVRKE HUSQVARNA AB.
AUTORSKO PRAVO © 2026 HUSQVARNA. SVA PRAVA ZADRŽANA. AUTOMOWER® E ТЪРГОВСКА МАРКА, СОБСТВЕНОСТ НА HUSQVARNA AB. COPYRIGHT © 2026 Г. HUSQVARNA. ВСИЧКИ ПРАВА ЗАПАЗЕНИ.

www.husqvarna.com



1143992-97



2026-01-13


Husqvarna®